

**SOBRE UNA PERTURBACIÓN DE TIPO
DISIPATIVO DE LA ECUACIÓN DE
BENJAMÍN-ONO.**

Olga Lucía Escobar Medina.
Código:830255

Trabajo de grado presentado como requisito para optar
al título de Magister en Matemáticas

Director
Guillermo Rodríguez Blanco

**Universidad Nacional de Colombia
Facultad de Ciencias
Matemáticas
Bogotá, 2010**

Índice general

1. La Ecuación Lineal	5
2. Teoría Local en $H^s(\mathbb{R})$	12
3. Solución Global en $H^s(\mathbb{R})$	16
4. Propiedades de decaída de la solución	20

INTRODUCCIÓN

En este trabajo trataremos con el problema de Cauchy:

$$\begin{aligned}u_t + uu_x - Hu_{xx} - (Hu_x + u_{xx}) &= 0 \\ u(x, 0) &= \varphi(x),\end{aligned}\tag{1}$$

donde $x \in \mathbb{R}$, $t \in (0, +\infty)$, y

$$Hf(x) = \frac{1}{\pi} v.p. \frac{1}{x} * f = \frac{1}{\pi} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{|x| > \epsilon} \frac{f(y)}{x - y} dy\tag{2}$$

es la transformada de Hilbert. Más precisamente, estamos interesados en estudiar propiedades de las soluciones reales de (1) tales como el buen planteamiento local y global en los espacios de Sobolev $H^s(\mathbb{R})$ y en los espacios de Sobolev con pesos $\mathcal{F}_{s,r}$. (Véase **Definición 1**).

La ecuación diferencial parcial (E.D.P.) en (1) es una perturbación esencialmente disipativa de la ecuación de Benjamin-Ono (B-O) y fue propuesta por Qian-Chen-Lee como un modelo para ondas internas en un sistema de dos fluidos de diferente densidad, donde u es la evolución de la interfase originada por la interacción de los dos fluidos (véase [8] o [3] para mayor información sobre este asunto). En (1), el transporte es determinado por los dos primeros términos, la dispersión por el tercer término, la disipación por el quinto y la inestabilidad por el cuarto.

El estudio del buen planteamiento en los espacios de Sobolev $H^s(\mathbb{R})$ para la B-O ha sido ampliamente tratado. Los principales resultados a este respecto pueden ser encontrados en Iorio [6], Ponce [7] y Tao [10]. El estudio del buen planteamiento en los espacios con peso $\mathcal{F}_{s,r}$ fue realizado por Iorio [5], donde se obtienen resultados sorprendentes tales como: "Si la solución u de la B-O es muy regular y tiene buena decaída en cierto instante t , entonces, u es idénticamente cero".

Aquí, obtenemos un resultado semejante para la ecuación (1), en efecto se demuestran los siguientes resultados,

Teorema 0.1. *El problema (1), es globalmente bien planteado en $H^s(\mathbb{R})$, para $s \geq 1$.*

Teorema 0.2. *Sea $T > 0$ y supongase $u \in C([0, T]; \mathfrak{F}_3)$ es una solución de (1). Entonces $u(t) = 0$ para toda $t \in [0, T]$.*

Ecuaciones de este tipo han sido recientemente estudiadas por ejemplo en Alvarez [1] obteniendo resultados semejantes. Sin embargo, el tratamiento en los espacios de Sobolev H^s de nuestros métodos dan una mejor estimativa de regularización. De esta estimativa obtenemos una forma más simple de hallar las estimativas apriori para las normas $\|u\|_s$, a partir de una estimativa apriori para $\|u\|_1$, a diferencia del trabajo de Alvarez en el que se utilizan las ideas de Bona-Scott en [2], que es un resultado engorroso y de difícil aplicación. La siguiente notación será útil en la lectura del presente trabajo:

Definición 1.

1. $\mathcal{S}(\mathbb{R})$, notará al espacio de Schwartz
2. $\mathcal{S}'(\mathbb{R})$, notará al espacio de las distribuciones temperadas
3. Para $f \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$, \hat{f} notará la transformada de Fourier de f y \check{f} notará la transformada inversa de Fourier de f
4. Para $s \in \mathbb{R}$, el espacio $H^s(\mathbb{R}) := \{f \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}) \mid (1 + \xi^2)^{\frac{s}{2}} \hat{f} \in L^2(\mathbb{R})\}$ es el espacio de Sobolev de orden s y es un espacio de Hilbert con el producto interno $\langle f, g \rangle_s = \int_{-\infty}^{\infty} (1 + \xi^2)^s \hat{f}(\xi) \overline{\hat{g}(\xi)} d\xi$
5. Para $s \in \mathbb{R}$, $r = 1, 2, \dots$, el espacio $\mathcal{F}_{s,r} := H^s(\mathbb{R}) \cap L_r^2(\mathbb{R})$, donde $L_r^2(\mathbb{R}) = \{f \in L^2(\mathbb{R}) \mid x^r f \in L^2(\mathbb{R})\}$ es un espacio de Banach con la norma $\|f\|_{s,r} = \|f\|_s + \|f\|_{L_r^2(\mathbb{R})}$
6. Si X, Y son espacios de Banach, $\mathcal{B}(X; Y)$ es el espacio de los operadores lineales continuos de X en Y dotado de la norma $\|T\|_{\mathcal{B}(X; Y)} = \sup_{\|x\|=1} \|Tx\|$. Si $X = Y$ escribiremos $\mathcal{B}(X)$ en vez de $\mathcal{B}(X; Y)$.

7. *Escribiremos*

$$A = H\partial_x^2 + H\partial_x + \partial_x^2 \quad (3)$$

$$b(\xi) = i\xi|\xi| + |\xi| - |\xi|^2 \quad (4)$$

$$E(t)\varphi = e^{tA}\varphi = (e^{b(\xi)t}\widehat{\varphi})^\vee, \quad (5)$$

donde, $\xi \in \mathbb{R}$, $\varphi \in H^s(\mathbb{R})$ y H es dado por (2)

8. $\Lambda^s = (1 - \partial_x^2)^{\frac{s}{2}}$

9. $[A, B]$ notará el conmutador de los operadores A y B

Capítulo 1

La Ecuación Lineal

Este capítulo lo dedicaremos al estudio de la solución de la ecuación lineal asociada a (1), que por comodidad escribiremos:

$$\begin{aligned}u_t - Au &= 0, \\ u(0) &= \varphi,\end{aligned}\tag{1.1}$$

donde, A es dado por (3) y $\varphi \in H^s(\mathbb{R})$ o $\varphi \in \mathcal{F}_{s,r}$.

Teorema 1.1. 1. Sea E es definido por (4) y (5), $E : [0, \infty) \rightarrow \mathcal{B}(H^s(\mathbb{R}))$ es un C^0 -semigrupo en $H^s(\mathbb{R})$. Además,

$$\|E(t)\|_{\mathcal{B}(H^s(\mathbb{R}))} \leq e^t\tag{1.2}$$

2. Sea $\lambda \in [0, \infty)$. Entonces, $E(t) \in \mathcal{B}(H^s(\mathbb{R}); H^{s+\lambda}(\mathbb{R}))$, para todo $t > 0$, $s \in \mathbb{R}$. Además,

$$\|E(t)\varphi\|_{s+\lambda} \leq C_\lambda \left(e^t + \frac{1}{t^{\frac{\lambda}{2}}} \right) \|\varphi\|_s,\tag{1.3}$$

para toda $\varphi \in H^s(\mathbb{R})$, donde C_λ es una constante que depende sólo de λ .

Demostración. Como $|\xi| - \xi^2 < \frac{1}{2}$, si $0 < \xi < 1$, entonces $e^{2t(|\xi| - \xi^2)} \leq e^t$ y,

$$\begin{aligned}\|E(t)\varphi\|_s^2 &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^s |\widehat{E(t)\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^s e^{2t(|\xi| - |\xi|^2)} |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \leq e^t \|\varphi\|_s^2,\end{aligned}$$

para cada $\xi \in \mathbb{R}$.

Para la segunda parte, sea $\lambda > 0$ entonces,

$$\begin{aligned}
\|E(t)\varphi\|_{s+\lambda}^2 &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s+\lambda} |\widehat{E(t)\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\
&= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s+\lambda} e^{2(i\xi|\xi|+|\xi|-\xi^2)t} |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\
&= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s+\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq \sup_{\xi} \left\{ (1 + \xi^2)^{\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} \right\} \|\varphi\|_s^2.
\end{aligned}$$

Para estudiar el sup, veamos que,

$$\begin{aligned}
(1 + \xi^2)^{\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} &\leq C_{\lambda} (1 + \xi^{2\lambda}) e^{2t(|\xi|-\xi^2)} \\
&\leq C_{\lambda} (e^{2t(|\xi|-\xi^2)} + \xi^{2\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)}) \\
&\leq C_{\lambda} (e^t + \xi^{2\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)}) \\
&\leq C_{\lambda} (e^t + \sup_{\xi} \xi^{2\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)}),
\end{aligned}$$

ahora definamos

$$f(\xi) = \xi^{2\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} = \xi^{2\lambda} e^{-2t\xi^2(1-\frac{1}{\xi})}, \quad \text{para } \xi \geq 0.$$

Si $\xi > 2$ entonces $1 - \frac{1}{\xi} > \frac{1}{2}$ y se tiene que,

$$\begin{aligned}
-2t\xi^2 \left(1 - \frac{1}{\xi}\right) &< -t\xi^2 \\
\xi^{2\lambda} e^{-2t\xi^2(1-\frac{1}{\xi})} &\leq \xi^{2\lambda} e^{-t\xi^2}
\end{aligned}$$

y si $0 \leq \xi < 2$ entonces

$$\begin{aligned}
\xi^{2\lambda} e^{-2t\xi^2(1-\frac{1}{\xi})} &= \xi^{2\lambda} e^{2t(\xi-\xi^2)} \\
&\leq 2^{2\lambda} e^{2t(\xi-\xi^2)} \leq 4^{\lambda} e^t.
\end{aligned}$$

El razonamiento anterior implica que

$$\begin{aligned}
\xi^{2\lambda} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} &= C_{\lambda} \left(e^t + \sup_{|\xi| \geq 2} \xi^{2\lambda} e^{-t\xi^2} \right) \\
&= C_{\lambda} \left(e^t + \sup_{\xi \in \mathbb{R}} \xi^{2\lambda} e^{-t\xi^2} \right).
\end{aligned}$$

Como

$$\xi^{2\lambda} e^{2t(\xi-\xi^2)} \leq C_\lambda \left(e^t + \frac{1}{t^\lambda} \right)$$

tenemos que

$$\begin{aligned} \|E(t)\varphi\|_{s+\lambda}^2 &\leq \sup_\xi (1 + \xi^2)^\lambda e^{2t(|\xi|-\xi^2)} \|\varphi\|_s^2 \\ &\leq C_\lambda \left(e^t + \frac{1}{t^\lambda} \right) \|\varphi\|_s^2 \end{aligned}$$

probando así (1.3). \square

Proposición 1.2. *La única solución de (1.1) es*

$$u(t) = E(t)\varphi. \quad (1.4)$$

Es decir, la aplicación $t \in (0, +\infty) \mapsto u(t) = E(t)\varphi \in H^s(\mathbb{R})$ es la única que satisface:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left\| \frac{u(t+h) - u(t)}{h} - Au(t) \right\|_{s-2} = 0. \quad (1.5)$$

Demostración. Observe que,

$$\begin{aligned} &\left\| \frac{u(t+h) - u(t)}{h} - Au(t) \right\|_{s-2}^2 \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} \left| e^{tb(\xi)} \left(\frac{e^{hb(\xi)} - 1}{h} - (i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2) \right) \right|^2 |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} \left| \frac{e^{hb(\xi)} - 1}{h} - (i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2) \right|^2 |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} (|i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2| + |i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2|)^2 |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} e^{2t(|\xi|-\xi^2)} 4(|i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2|)^2 |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} e^t (1 + \xi^2)^2 |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^s e^t |\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq C \|\varphi\|_s^2. \end{aligned}$$

Como

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{e^{hb(\xi)} - 1}{h} - (i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2) \right) = 0,$$

el teorema de la convergencia dominada de Lebesgue implica (1.5).

Para la unicidad, sean $u, v \in C([0, T]; H^s(\mathbb{R}))$ soluciones del problema (1.1) con respectivos datos iniciales φ y $\psi \in H^s(\mathbb{R})$. Entonces, $w(t) = u(t) - v(t)$ satisface (1.1) con dato inicial $w(0) = \varphi - \psi$, como $H\partial_{xx}$ es un operador antisimétrico y $|\xi| - \xi^2 \leq \frac{1}{4} < 1$ tenemos,

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|w(t)\|_{s-2}^2 &= \langle w, Hw_x + Hw_{xx} + w_{xx} \rangle_{s-2} \\ &= \langle w, Hw_x \rangle_{s-2} + \langle w, Hw_{xx} \rangle_{s-2} + \langle w, w_{xx} \rangle_{s-2} \\ &= \langle \Lambda^{s-2}w, \Lambda^{s-2}Hw_x \rangle_0 + \langle \Lambda^{s-2}w, \Lambda^{s-2}w_{xx} \rangle_0 \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} [\widehat{w}|\xi|\widehat{w} + \widehat{w}(-\xi^2)\widehat{w}] d\xi \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} [|\xi| - \xi^2] |\widehat{w}|^2 d\xi \\ &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \xi^2)^{s-2} |\widehat{w}|^2 d\xi \\ &= \|w\|_{s-2}^2. \end{aligned}$$

Así,

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|w(t)\|_{s-2}^2 \leq \|w\|_{s-2}^2,$$

que junto con la desigualdad de Gronwall implica la unicidad. \square

Nuestra intuición nos llevaría a pensar que $u(t) = E(t)\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$, si $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$, desafortunadamente esto no ocurre. Para ver esto, estudiaremos el problema (1.1) en los espacios de Sobolev con peso $\mathcal{F}_{s,r} = H^s(\mathbb{R}) \cap L_r^2(\mathbb{R})$, pues las normas de estos espacios forman un sistema fundamental de seminormas para $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ (véase Reed-Simon vol I [9]). Comenzaremos esta labor con:

Lema 1.3. Sea $F(t, \xi) = e^{tb(\xi)}$ donde $b(\xi) = i\xi|\xi| + |\xi| - |\xi|^2$. Entonces,

$$\partial_\xi F(t, \xi) = t(2i|\xi| + \operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi)F(t, \xi) \quad (1.6)$$

$$\partial_\xi^2 F(t, \xi) = 2t\delta + [2t(i\operatorname{sgn}(\xi) - 2) + t^2(2i|\xi| + \operatorname{sgn}(\xi) - 2|\xi|)^2]F(t, \xi) \quad (1.7)$$

$$\begin{aligned} \partial_\xi^3 F(t, \xi) &= 2t\delta' + 4it\delta + [t^2(4\xi + 6i) + t^2\operatorname{sgn}(\xi)(-28i\xi - 8) + t^3(2i|\xi| \\ &\quad + \operatorname{sgn}(\xi) - 2|\xi|)^3]F(t, \xi) \end{aligned} \quad (1.8)$$

$$\begin{aligned} \partial_\xi^4 F(t, \xi) &= 2t\delta'' + 4it\delta' + (2t^3 - 16t^2)\delta + [t^2(4 - 28i\operatorname{sgn}(\xi)) + t^3[((40 + 50i)\xi^2 \\ &\quad - 104i\xi - 14)\operatorname{sgn}(\xi)(112i(\xi)^2 + 8\xi + 12i)] + t^4(2i|\xi| \\ &\quad + \operatorname{sgn}(\xi) - 2|\xi|)^4]F(t, \xi). \end{aligned} \quad (1.9)$$

Además, para $j \geq 4$ la j -ésima derivada de $F(t, \xi)$ tiene la forma:

$$\begin{aligned} \partial_\xi^j F(t, \xi) &= 2t\delta^{(j-2)} + 4ti\delta^{(j-3)} + \sum_{k=0}^{j-4} p_k(t)\delta^{(k)} \\ &\quad + \sum_{k=0}^{j-1} t^k [q_k(\xi) + \operatorname{sgn}(\xi)s_k(\xi)]F(t, \xi) + t^j [2i|\xi| + \operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi]^j F(t, \xi) \end{aligned} \quad (1.10)$$

donde δ es la función delta de Dirac, $p_k(t)$, $q_k(\xi)$ y $s_k(\xi)$ son polinomios tales que $\operatorname{grad}(p_k(t)) \leq j - 1$, $\operatorname{grad}(q_k(\xi)) \leq k - 1$ y $\operatorname{grad}(s_k(\xi)) \leq k - 1$.

Demostración. Un cálculo directo prueba (1.6) - (1.9). El principio de inducción nos permite obtener (1.10). \square

Teorema 1.4. **a.** Sea E es definido por (4) y (5), $E : [0, \infty) \rightarrow \mathcal{B}(\mathcal{F}_r)$ es un C^0 -semigrupo, si $r = 0, 1$, y satisface que

$$\|E(t)\varphi\|_{\mathcal{F}_r} \leq e^t P_r(|t|)\|\varphi\|_{\mathcal{F}_r}, \quad (1.11)$$

donde P_r es un polinomio de grado r con coeficientes positivos.

b. Si $r \geq 2$ y $\varphi \in \mathcal{F}_r$, $E \in C([0, \infty); \mathcal{F}_r)$, si y sólo si,

$$(\partial_\xi^j \widehat{\varphi})(0) = 0, \quad j = 0, 1, 2, \dots, r - 1. \quad (1.12)$$

En este caso, también se tiene una estimación como la de (1.11).

Demostración. La parte **a.** del teorema es consecuencia de

$$\begin{aligned}\|E(t)\varphi\|_0^2 &= \int_{-\infty}^{+\infty} |e^{(i\xi|\xi|+|\xi|-\xi^2)t}\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \int_{-\infty}^{+\infty} |e^{-2t(\xi^2-|\xi|)}|\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^t\|\varphi\|_0^2,\end{aligned}$$

y de,

$$\begin{aligned}&\|E(t)\varphi\|_1^2 + \|E(t)\varphi\|_{L_1^2}^2 \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + \int_{-\infty}^{+\infty} (1+x^2)|E(t)\varphi(x)|^2 dx \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + \int_{-\infty}^{+\infty} |E(t)\varphi(x)|^2 dx + \int_{-\infty}^{+\infty} |xE(t)\varphi(x)|^2 dx \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 + \int_{-\infty}^{+\infty} |\partial_\xi \widehat{E(t)\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 + \int_{-\infty}^{+\infty} |\partial_\xi e^{t(i\xi|\xi|+|\xi|-\xi^2)}\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 + \int_{-\infty}^{+\infty} |\partial_\xi F(t, \xi)\widehat{\varphi}(\xi) + F(t, \xi)\partial_\xi \widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 + \int_{-\infty}^{+\infty} |\partial_\xi F(t, \xi)\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi + \int_{-\infty}^{+\infty} |F(t, \xi)\partial_\xi \widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 \\ &\quad + \int_{-\infty}^{+\infty} |(t(2i|\xi| + \operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi))F(t, \xi)\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi + \int_{-\infty}^{+\infty} |F(t, \xi)\partial_\xi \widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 + \\ &\quad + \int_{-\infty}^{+\infty} |(t(2i|\xi| + \operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi)F(t, \xi))\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi + \|E(t)(x\varphi)\|_0^2 \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_0^2 + t^2 \int_{-\infty}^{+\infty} |(\operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi) + 2i|\xi|^2|\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi + e^{2t}\|x\varphi\|_0^2 \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}(\|\varphi\|_0^2 + \|x\varphi\|_0^2) + t^2 \int_{-\infty}^{+\infty} ((4\xi^2 + (\operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi)^2))|\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq e^{2t}\|\varphi\|_1^2 + e^{2t}\|\varphi\|_{L_2^1} + t^2 \int_{-\infty}^{+\infty} (8\xi^2 - 4|\xi| + 1)|\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&\leq e^{2t}\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}^2 + t^2 \int_{-\infty}^{+\infty} C(\xi^2 + 1)|\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi = e^{2t}\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}^2 + Ct^2 \int_{-\infty}^{+\infty} (\xi^2 + 1)|\widehat{\varphi}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq e^{2t}\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}^2 + Ct^2\|E(t)\varphi\|_{H^1}^2 \leq e^{2t}\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}^2 + Ct^2e^{2t}\|\varphi\|_{H^1}^2 \\
&\leq Ce^{2t}(1+t^2)\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}^2 \leq Ce^{2t}p_1^2(|t|)\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}^2.
\end{aligned}$$

Luego,

$$\|E(t)\varphi\|_{\mathcal{F}_1} \leq Ce^t p_1(|t|)\|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}$$

que prueba (1.11).

La parte **b.** del teorema, es análoga a la anterior junto con el **Lema 1.3.** \square

Nótese que la unicidad del problema (1.1) en \mathcal{F}_r es una consecuencia de la teoría en $H^s(\mathbb{R})$.

Teorema 1.5. *Sea $\varphi \in \mathcal{F}_r$ con $r \in \mathbb{N}$. Si $r = 0, 1$ la solución única de (1.1) en \mathcal{F}_r está dada por $u(t) = E(t)\varphi$. Si $r \geq 2$, (1.1) tiene una solución en \mathcal{F}_r si y sólo si (1.12) se cumple. En este caso la solución es única y está dada por $u(t) = E(t)\varphi$.*

Capítulo 2

Teoría Local en $H^s(\mathbb{R})$

En este capítulo estudiaremos la teoría local $H^s(\mathbb{R})$ del problema (1). Es decir, demostraremos que el problema (1) es localmente bien puesto en los espacios de Sobolev $H^s(\mathbb{R})$ y $\mathcal{F}_{1,1}(\mathbb{R})$.

Teorema 2.1. *Si $s > \frac{1}{2}$, el problema (1) es equivalente a la ecuación integral:*

$$u(t) = E(t)\varphi - \frac{1}{2} \int_0^t E(t-t') \partial_x u^2(t') dt' \quad (2.1)$$

donde $E(t)$ es definida por (4) y (5). Es decir, si $u \in C([0, T_s]; H^s(\mathbb{R}))$ para $s > \frac{1}{2}$, es una solución de (1) en $H^{s-2}(\mathbb{R})$ entonces u satisface (2.1). De manera recíproca, si $u \in C([0, T_s]; H^s(\mathbb{R}))$, para $s > \frac{1}{2}$, es una solución de (2.1) entonces $u \in C^1([0, T_s]; H^{s-2}(\mathbb{R}))$ y satisface (1) con la derivada dada por:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left\| \frac{u(t+h) - u(t)}{h} - Au(t) + \frac{1}{2}(\partial_x u^2)(t) \right\|_{s-2} = 0. \quad (2.2)$$

Demostración. La primera parte de la prueba es consecuencia del método de variación de parámetros y de observar que el término no lineal ∂_x^2 tiene sentido, pues puede considerarse como una distribución temperada, ya que u^2 es continua y se anula en el infinito para $s > \frac{1}{2}$, en virtud del lema de Sobolev. La segunda parte se obtiene al reemplazar la u de la ecuación integral (2.1) en la parte derecha de (2.2) y luego usar las propiedades del semigrupo junto con el teorema de convergencia dominada de Lebesgue, para más detalles vea [5]. □

Teorema 2.2. *Sea $\varphi \in H^s(\mathbb{R})$, $s > \frac{1}{2}$. Entonces, existen $T_s = T(\|\varphi\|_s) > 0$ y $u \in C([0, T_s]; H^s(\mathbb{R}))$ solución de (1).*

Demostración. La idea es aplicar el principio de contracción de Banach a la función definida por la parte derecha de (2.1) en un espacio adecuado. Con esto en mente, sean $M > 0$ y

$$(Af)(t) = E(t)\varphi - \frac{1}{2} \int_0^t E(t-t') \partial_x f^2(t') dt' \quad (2.3)$$

definida en el espacio métrico completo

$$\mathfrak{X} = \{f \in C([0, T_s]; H^s(\mathbb{R})) \mid \|Af(t) - E(t)\varphi\|_s \leq M, \quad t \in [0, T]\} \quad (2.4)$$

con la métrica dada por:

$$d(f, g) = \|f - g\|_{s, \infty} = \sup_{t \in [0, T_s]} \|f(t) - g(t)\|_s.$$

La prueba es consecuencia de observar que:

1. Si $f \in \mathfrak{X}(T)$ entonces $Af \in C([0, T]; H^s(\mathbb{R}))$. Esto es consecuencia de las propiedades de semigrupo E y del teorema de convergencia dominada de Lebesgue.
2. Existe $T > 0$ tal que $A(\mathfrak{X}_s(T)) \subset \mathfrak{X}_s(T)$. Para $u \in \mathfrak{X}_s(T)$ de (1.3) junto la desigualdad del valor medio se tiene:

$$\begin{aligned} \|(Au)(t) - E(t)\varphi\|_s &\leq \frac{1}{2} \int_0^t \|E(t-\tau) \partial_x u^2(\tau)\|_s d\tau \\ &\leq C (M^2 + e^{2T} \|\varphi\|_s^2) (e^T - 1 + T^{\frac{1}{2}}). \end{aligned} \quad (2.5)$$

Escogiendo $T > 0$ de tal manera que el lado derecho de (2.5) sea menor que M se obtiene lo buscado.

3. Veamos que existe $T > 0$ tal que A es una contracción en $\mathfrak{X}(T)$. En efecto,

$$\begin{aligned} \|(Au)(t) - (Av)(t)\|_s &\leq \frac{1}{2} \int_0^t \|E(t-\tau)(u^2)_x - (v^2)_x(\tau)\|_s d\tau \\ &\leq C (M + e^T \|\varphi\|_s) (e^T - 1 + T^{\frac{1}{2}}) \|u(t) - v(t)\|_{s, \infty} \\ &\leq C (M + e^T \|\varphi\|_s) (Te^T + T^{\frac{1}{2}}) \|u(t) - v(t)\|_{s, \infty}. \end{aligned} \quad (2.6)$$

Eligiendo $T > 0$ tal que $C(M + e^T \|\varphi\|_s)(Te^T + T^{\frac{1}{2}}) < 1$, resulta así que A es una contracción sobre $\mathfrak{X}(T)$.

De **1.** - **3.** se sigue el resultado. \square

Teorema 2.3. *El problema (1) es **localmente bien puesto** en $H^s(\mathbb{R})$, para $s > \frac{1}{2}$. Es decir, para $\varphi \in H^s(\mathbb{R})$ existen $T > 0$ y una única $u \in C([0, T]; H^s(\mathbb{R})) \cap C^1([0, T]; H^{s-2}(\mathbb{R}))$ que satisface (1). Además, la aplicación $\varphi \in H^s(\mathbb{R}) \mapsto u \in C([0, T]; H^s(\mathbb{R}))$ es continua en el siguiente sentido: Sean $\varphi_n \in H^s(\mathbb{R})$, $n = 1, 2, 3, \dots$, tales que $\varphi_n \rightarrow \varphi$ en H^s y $u_n \in C([0, T_n]; H^s(\mathbb{R}))$ soluciones de (1) con $u_n(0) = \varphi_n$. Entonces, las soluciones u_n pueden ser extendidas si es necesario al intervalo $[0, T]$ para n suficientemente grande y*

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \sup_{[0, T]} \|(u(t) - u_n(t))\|_s = 0.$$

Demostración. Del **Teorema 2.2** vemos que falta probar la unicidad y la dependencia continua. La prueba de la unicidad es similar a la de la dependencia continua, por lo tanto nos concentraremos en probar la dependencia continua. De la manera como se eligió el T en las partes **2.** y **3.** de la demostración del **Teorema 2.2** se obtiene que $T = T(\|\varphi\|_s) > 0$ es una función continua de $\|\varphi\|_s$. Las desigualdades (1.2) y (1.3), junto con el hecho de ser H^s un algebra de Banach, para $s > \frac{1}{2}$, implican que:

$$\begin{aligned} \|u_n(t) - u(t)\|_s &\leq e^T \|\varphi_n - \varphi\|_s + \frac{1}{2} \int_0^t \|E(t - \tau) \partial_x (u_n^2 - u^2)(\tau)\|_s d\tau \\ &\leq e^T \|\varphi_n - \varphi\|_s + C \int_0^t \left(e^{t-\tau} + (t - \tau)^{-\frac{1}{2}} \right) \|(u_n^2 - u^2)(\tau)\|_s d\tau \\ &\leq e^T \|\varphi_n - \varphi\|_s \\ &\quad + C \int_0^t (t - \tau)^{-\frac{1}{2}} \|(u_n - u)(\tau)(u_n + u)(\tau)\|_s d\tau \\ &\leq e^T \|\varphi_n - \varphi\|_s + K \int_0^t (t - \tau)^{-\frac{1}{2}} \|(u_n - u)(\tau)\|_s d\tau, \end{aligned}$$

donde, $K = K(\|\varphi\|_s)$, pues, $u, u_n \in \mathfrak{X}_s(T)$. Por lo tanto, la desigualdad tipo Gronwall del lema (7.1.2) de [7] implica que,

$$\|u_n - u\|_{s, \infty} \leq e^T \|\varphi_n - \varphi\|_s \mathbf{E} \left(\left(K \Gamma \left(\frac{1}{2} \right) \right)^{\frac{1}{2}} T \right) \quad (2.7)$$

donde $\mathbf{E}(s) = \sum_{k=0}^{\infty} c_k s^{\frac{k}{2}}$, con $C_0 = 1$, $\frac{C_{m+1}}{C_m} = \frac{\Gamma(\frac{m}{2}+1)}{\Gamma(\frac{m}{2}+1)}$ y Γ es la función gamma. \square

Teorema 2.4. *Sea $\varphi \in \mathcal{F}_{1,1}(\mathbb{R})$. Entonces, existe $T(\|\varphi\|_{\mathcal{F}_{1,1}}) > 0$ y una única $u \in C([0, T]; \mathcal{F}_{1,1}(\mathbb{R}))$ que satisface la ecuación integral (2.1).*

Demostración. Esta prueba sigue los pasos de la demostración del **Teorema 2.2**, salvo que se modifica el espacio métrico completo considerado por $\mathfrak{X}_{1,1} = \{f \in C([0, T_s], \mathcal{F}_{1,1}(\mathbb{R})) \mid \|f(t) - E(t)\varphi\|_{\mathcal{F}_{1,1}} \leq M\}$ cuya métrica viene dada por

$$d(f, g) = \|f(t) - g(t)\|_{\mathcal{F}_{1,1}, \infty} = \sup_{t \in [0, T_s]} \|f(t) - g(t)\|_{\mathcal{F}_{1,1}}.$$

Los detalles con ligeras modificaciones, son similares a la prueba del **Teorema 2.2**, por tal razón no los hacemos. \square

La prueba de que $\partial_t u \in C((0, T]; L_1^2(\mathbb{R}))$ es consecuencia de los siguientes resultados cuyas pruebas son las mismas, salvo leves modificaciones que las presentadas en [6] para el **Lema 5.3**, página 41 y el **Corolario 5.1** página 44, por tanto se omitiran.

Lema 2.5. *Sea $\varphi \in \mathcal{F}_{1,1}(\mathbb{R})$ la solución de la ecuación integral (2.1). Entonces $\partial_x^k u \in C((0, T]; L_1^2(\mathbb{R}))$, para $k = 0, 1$. Además, $H\partial_x^k u \in C((0, T]; L_1^2(\mathbb{R}))$, para $k = 0, 1$.*

Corolario 2.6. *Sea $u \in C((0, T]; \mathcal{F}_{1,1}(\mathbb{R}))$ la solución de la ecuación (1). Entonces $\partial_t u \in C((0, T]; L_1^2(\mathbb{R}))$.*

Capítulo 3

Solución Global en $H^s(\mathbb{R})$

En este capítulo obtendremos cotas a priori para las normas $\|u\|_s$, con $s \geq 1$, donde u es la solución de (1) obtenida en el **Teorema 2.1**, lo que implica que la solución puede extenderse a cualquier intervalo de tiempo $[0, T]$. Este resultado global se obtendrá a partir de una estimativa a priori para la norma $\|u\|_1$, y de la desigualdad (1.3).

Teorema 3.1. Sean $\varphi \in H^1(\mathbb{R})$ y $u \in C([0; T]; H^1(\mathbb{R}))$ la solución de (1) con $u(0) = \varphi$ entonces,

$$\|u\|_0 \leq \|\varphi\|_0 e^T \quad (3.1)$$

$$\|u_x\|_0 \leq \|\varphi'\|_0 e^{T(\|\varphi\|_4^4 e^{4T} + 5)} \quad (3.2)$$

Demostración. Para probar (3.1), multipliquemos la ecuación (1) por u , integrando por partes tenemos,

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u(t)\|_0^2 &= -\langle u, uu_x \rangle_0 + \langle u, Hu_{xx} \rangle_0 + \langle u, Hu_x \rangle_0 + \langle u, u_{xx} \rangle_0 \\ &\leq \langle u, Hu_x \rangle_0 + \langle u, u_{xx} \rangle_0 \leq \int_{|\xi| \leq 1} |\widehat{u}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq \|u(t)\|_0^2. \end{aligned} \quad (3.3)$$

Integrando esta desigualdad en 0 y t y aplicando la desigualdad de Gronwall se obtiene (3.1).

Para probar (3.2) derivamos (1) respecto a x y haciendo $w := u_x$, se tiene:

$$\begin{aligned} w_t + uw_x + w^2 - Hw_{xx} - (Hw_x + w_{xx}) &= 0 \\ w(\cdot, 0) &= \varphi'(\cdot). \end{aligned} \quad (3.4)$$

Entonces

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \partial_t \|w(t)\|_0^2 &= -\langle uw_x, w \rangle_0 - \langle w^2, w \rangle_0 + \langle Hw_{xx}, w \rangle_0 \\ &+ \langle Hw_x, w \rangle_0 + \langle w_{xx}, w \rangle_0. \end{aligned} \quad (3.5)$$

Los primeros dos términos de (3.5) son esencialmente el mismo, son estimados a partir de la desigualdad de Gagliardo-Nirenberg y la desigualdad de Young por

$$\begin{aligned} |\langle uw_x, w \rangle_0| &= \|u\|_0 (C_\varepsilon \|w\|_0^2 + \varepsilon \|w_x\|_0^2) \\ &\leq C_\varepsilon \|\varphi\|_0 e^T \|w\|_0^2 + \varepsilon \|\varphi\|_0 e^T \|w_x\|_0^2. \end{aligned} \quad (3.6)$$

Como $\langle Hw_{xx}, w \rangle_0 = 0$, (3.5) se transforma en:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \partial_t \|w(t)\|_0^2 &\leq C(\varepsilon, \|w\|_0, T) \|w\|_0^2 + \varepsilon C(\|\varphi\|_0, T) \|w_x\|_0^2 \\ &- \|w_x\|_0^2 + \|D^{\frac{1}{2}} w\|_0^2, \end{aligned} \quad (3.7)$$

eligiendo $\varepsilon = \frac{1}{2C(\|\varphi\|_0, T)}$, tenemos:

$$\frac{1}{2} \partial_t \|w(t)\|_0^2 \leq C \|w\|_0^2 - \frac{1}{2} \|w_x\|_0^2 + \|D^{\frac{1}{2}} w\|_0^2. \quad (3.8)$$

Observe que,

$$\begin{aligned} -\frac{1}{2} \|w_x\|_0^2 + \|D^{\frac{1}{2}} w\|_0^2 &= \int_{\mathbb{R}} \left(-\frac{1}{2} \xi^2 + |\xi|\right) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\ &= -\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}} (\xi^2 - 2|\xi|) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq -\frac{1}{2} \left\{ \int_{|\xi|>2} + \int_{|\xi|\leq 2} \right\} (\xi^2 - 2|\xi|) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\ &\leq -\frac{1}{2} \int_{|\xi|\leq 2} (\xi^2 - 2|\xi|) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \end{aligned}$$

y (3.8) se convierte en:

$$\begin{aligned}
\partial_t \|w(t)\|_0^2 &\leq C\|w\|_0^2 - \frac{1}{2} \int_{|\xi| \leq 2} (\xi^2 - 2|\xi|) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq C\|w\|_0^2 + \frac{1}{2} \int_{|\xi| \leq 2} (2|\xi| - \xi^2) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq C\|w\|_0^2 + \frac{1}{2} \int_{|\xi| \leq 2} |\xi|(2 - |\xi|) |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq C\|w\|_0^2 + \int_{|\xi| \leq 2} |\xi| |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq C\|w\|_0^2 + 2 \int_{|\xi| \leq 2} |\widehat{w}(\xi)|^2 d\xi \\
&\leq C\|w\|_0^2 + 2\|w\|_0^2 \\
&= (C + 2)\|w\|_0^2 \\
&\leq C\|w\|_0^2
\end{aligned} \tag{3.9}$$

integrando la anterior desigualdad, tenemos:

$$\begin{aligned}
\|w(t)\|_0^2 &\leq \|w(0)\|_0^2 + c \int_0^t \|w(\tau)\|_0^2 d\tau \\
&= \|\varphi'\|_0^2 + c \int_0^t \|w(\tau)\|_0^2 d\tau
\end{aligned}$$

que en virtud de la desigualdad de Gronwall implica que,

$$\|w(t)\|_0^2 \leq \|w(0)\|_0^2 e^{Ct}$$

es decir que,

$$\|u_x(t)\|_0^2 \leq \|u_x(0)\|_0^2 e^{CT}$$

□

El **Teorema 3.1** implica,

Teorema 3.2. *El problema (1), es globalmente bien planteado en $H^1(\mathbb{R})$.*

Nota 3.3. *Observese que sí*

$$\varphi \in H^{1+\theta}(\mathbb{R}) \quad y \quad 0 < \theta < 2, \tag{3.10}$$

el lema de regularización y el **Teorema 3.1**, implican,

$$\begin{aligned}
\|u(t)\|_{1+\theta} &\leq \|e^{tA}\varphi\|_{1+\theta} - \frac{1}{2} \int_0^t \|e^{(t-\tau)A}(\partial_x u^2)\|_{1+\theta} d\tau \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C \int_0^t \|\partial_x u^2\|_0 \left(e^{(t-\tau)} + \frac{1}{(t-\tau)^{\frac{\theta}{2}}} \right) d\tau \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C \int_0^t \|u^2\|_1 \left(e^{(t-\tau)} + \frac{1}{(t-\tau)^{\frac{\theta}{2}}} \right) d\tau \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C \int_0^t \|u(\tau)\|_1^2 \left(e^{(t-\tau)} + \frac{1}{(t-\tau)^{\frac{\theta}{2}}} \right) d\tau \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C(\|\varphi\|_1) \int_0^t \left(e^{(t-\tau)} + \frac{1}{(t-\tau)^{\frac{\theta}{2}}} \right) d\tau \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C(\|\varphi\|_1, T) \left(te^t + \left(-\frac{(t-\tau)^{1-\frac{\theta}{2}}}{1-\frac{\theta}{2}} \Big|_0^t \right) \right) \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C(\|\varphi\|_1, T) \left(Te^T + \frac{2t^{\frac{2-\theta}{2}}}{2-\theta} \right) \\
&\leq \|\varphi\|_{1+\theta} + C(\|\varphi\|_1, T) \left(Te^T + \frac{2T^{\frac{2-\theta}{2}}}{2-\theta} \right).
\end{aligned}$$

Por lo tanto u se puede extender a todo tiempo, es decir el problema (1) es globalmente bien planteado en $H^{1+\theta}(\mathbb{R})$, $0 < \theta < 2$.

Una iteración de este argumento y el teorema anterior implican:

Teorema 3.4. *El problema (1), es globalmente bien planteado en $H^s(\mathbb{R})$, para $s \geq 1$.*

Capítulo 4

Propiedades de decaída de la solución

En este capítulo obtendremos resultados sobre las soluciones de (1) en los espacios $\mathcal{F}_r(\mathbb{R})$, con $r = 1, 2, 3$. En las demostraciones de los resultados en este capítulo se siguen las ideas expuestas en los trabajos de Iorio [5], quién obtuvo resultados semejantes a los nuestros para la ecuación de Benjamin-Ono.

Teorema 4.1. *Sea $\varphi \in \mathcal{F}_1$. Existe una única $u \in C([0, \infty); \mathcal{F}_1)$ solución del problema (1) tal que $\partial_t u \in C([0, \infty)); L^2(\mathbb{R})$.*

Demostración. La unicidad es dada, porque $\mathcal{F}_1 \subset H^1(\mathbb{R})$. Ahora, usando la transformada de Fourier, en la parte lineal de (1), la regla de Leibniz, (1.3) para $\lambda = 1$ y el **Teorema A.2** de [4] (si $\varphi \in \mathcal{F}_r$, entonces $x^\alpha \partial_x^\beta \varphi \in L^2(\mathbb{R})$, para todo entero α y β tales que $0 \leq \alpha + \beta \leq r$ y además, $\|x^\alpha \partial_x^\beta \varphi\|_0 \leq C_{\alpha, \beta} \|\varphi\|_{\mathcal{F}_r}$) se muestra que $E(t) \partial_x \varphi$ es Bochner integrable sobre $[0, T]$, si $\varphi \in \mathcal{F}_1$.

De la parte **a.** del **Teorema 1.4** y del hecho que \mathcal{F}_1 es álgebra de Banach sigue que la aplicación (2.1) es una contracción en el espacio métrico completo:

$$\mathfrak{X} = \{f \in C([0, \infty); \mathcal{F}_1) \mid \|f(t) - E(t)\varphi\|_{\mathcal{F}_1} \leq \|\varphi\|_{\mathcal{F}_1}, \quad t \in [0, T]\} \quad (4.1)$$

si $T > 0$ es suficientemente pequeño, estableciendo de esta manera la existencia local. Para la unicidad se procede de forma similar que en el caso de H^1 .

El próximo paso es obtener una estimación global para la norma de u en \mathcal{F}_1 .

Por el **Teorema 3.1**, es suficiente controlar la norma L_1^2 . Usando la transformada de Fourier verificamos que $x^1 \partial_x E(t) \varphi \in L^2$ para todo $t > 0$.

Asi,

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u(t)\|_{L_1^2}^2 = \int_{\mathbb{R}} (1+x^2) u (Hu_{xx} + Hu_x + u_{xx} - uu_x) dx. \quad (4.2)$$

La parte derecha de esta última identidad, se transforma en:

$$\begin{aligned} & \int_{\mathbb{R}} u H u_{xx} dx + \int_{\mathbb{R}} u H u_x dx + \int_{\mathbb{R}} u u_{xx} dx - \int_{\mathbb{R}} u u u_x dx \\ & + \int_{\mathbb{R}} x^2 u H u_{xx} dx + \int_{\mathbb{R}} x^2 u H u_x dx + \int_{\mathbb{R}} x^2 u u_{xx} dx - \int_{\mathbb{R}} x^2 u u u_x dx \\ & = \langle u, H u_{xx} \rangle_0 + \langle u, H u_x \rangle_0 + \langle u, u_{xx} \rangle_0 - \langle u, u u_x \rangle_0 + \langle x u, x H u_{xx} \rangle_0 \\ & + \langle x u, x H u_x \rangle_0 + \langle x u, x u_{xx} \rangle_0 - \langle x u, x u u_x \rangle_0. \end{aligned}$$

Los primeros cuatro términos se estiman como en la primera parte del **Teorema 3.1** y son acotados por $\|u\|_0^2$ para los términos restantes tenemos:

$$\begin{aligned} \langle x u, x H \partial_{xx}^2 u \rangle_0 &= \langle x u, [x, H \partial_x^2] u + H \partial_x^2 (x u) \rangle_0 \\ &= \langle x u, [x, H] \partial_x^2 u + H [x, \partial_x^2] u + H \partial_x^2 (x u) \rangle_0 \\ &= \langle x u, [x, H] \partial_x^2 u \rangle_0 + \langle x u, H [x, \partial_x^2] u \rangle_0 \\ &= \langle x u, H [x, \partial_x^2] u \rangle_0 = -2 \langle x u, H \partial_x u \rangle_0 \\ &\leq 2 \|x u\|_0 \|u_x\|_0 \leq C (\|x u\|_0^2 + \|u_x\|_0^2) \\ &\leq C (\|x u\|_{L_1^2}^2 + \|u_x\|_1^2) \leq C (\|u\|_{L_1^2}^2 + K) \end{aligned}$$

donde hemos usado que: $[x, H \partial_x^2] \psi = [x, H] \partial_x^2 \psi + H [x, \partial_x^2] \psi$ y, $[x, H] \partial_x^2 \psi = 0$.

■

$$\begin{aligned} \langle x u, x H \partial_x u \rangle_0 &= \langle x u, [x, H \partial_x] u + H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &= \langle x u, [x, H \partial_x] u \rangle_0 + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &= \langle x u, [x, H] \partial_x u + H [x, \partial_x] u \rangle_0 + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &= \langle x u, H [x, \partial_x] u \rangle_0 + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &= \langle x u, H u \rangle_0 + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &\leq \|x u\|_0 \|u\|_0 + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &\leq (\|x u\|_0^2 + \|u\|_0^2) + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0 \\ &\leq (\|u\|_{L_1^2}^2 + K) + \langle x u, H \partial_x (x u) \rangle_0. \end{aligned}$$

■

$$\begin{aligned}
\langle xu, x\partial_{xx}^2 u \rangle_0 &= \langle xu, \partial_x^2(xu) - 2u_x \rangle_0 = \langle xu, \partial_x^2(xu) \rangle_0 - \langle xu, 2u_x \rangle_0 \\
&= -\langle \partial_x(xu), \partial_x(xu) \rangle_0 - \langle xu, 2u_x \rangle_0 \leq \|xu\|_0 \|u_x\|_0 - \|\partial_x(xu)\|_0^2 \\
&\leq \|xu\|_0^2 + \|u_x\|_0^2 - \|\partial_x(xu)\|_0^2 \leq (\|xu\|_0^2 + K) - \|\partial_x(xu)\|_0^2.
\end{aligned}$$

■

$$\begin{aligned}
\langle xu, x\partial_x u^2 \rangle_0 &= -\frac{4}{3} \int xu^3 \leq \|u\|_\infty \|\sqrt{|x|}u\|_0^2 \leq C\|u\|_1(\|u\|_{L_1^2}^2 + K) \\
&\leq C(\|u\|_{L_1^2}^2 + 1).
\end{aligned}$$

Lo anterior implica que:

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u(t)\|_{L_1^2}^2 &\leq C + \|u\|_{L_1^2}^2 + \langle xu, H\partial_x(xu) \rangle_0 - \|\partial_x(xu)\|_0^2 \\
&= C + \|u\|_{L_1^2}^2 + \int (|\xi| - |\xi|^2) |\widehat{v}(\xi, t)|^2 d\xi \\
&= C + \|u\|_{L_1^2}^2 + \left\{ \int_{|\xi| < 1} + \int_{|\xi| \geq 1} \right\} (|\xi| - |\xi|^2) |\widehat{v}(\xi, t)|^2 d\xi \\
&\leq C + \|u\|_{L_1^2}^2 + \int_{|\xi| < 1} (|\xi| - |\xi|^2) |\widehat{v}(\xi, t)|^2 d\xi \\
&\leq C + \|u\|_{L_1^2}^2 + \int_{\mathbb{R}} |\widehat{v}(\xi, t)|^2 d\xi \\
&\leq C + \|u\|_{L_1^2}^2
\end{aligned}$$

donde $v = xu$. Luego,

$$\partial_t \|u\|_{L_1^2}^2 \leq C + K\|u\|_{L_1^2}^2 \quad (4.3)$$

donde C, K son constantes que se obtienen de las cotas para las normas $\|u\|_0$ y $\|u\|_1$. La desigualdad de Gronwall y (4.3) implican el resultado. \square

Teorema 4.2. *Sea $T > 0$ y supongase que $u \in C([0, T]; \mathcal{F}_2)$ es solución de (1). Entonces $\widehat{u}(t, 0) = 0$ para toda $t \in [0, T]$.*

Demostración. Multiplicando (1) por x^2 obtenemos

$$\partial_t(x^2 u) = x^2 H u_{xx} + x^2 H u_x + x^2 u_{xx} - x^2 u u_x. \quad (4.4)$$

Por hipótesis $x^2u(t) \in L^2(\mathbb{R})$ para todo $t \in [0, T]$. Así, tenemos que:

$$\|x^2uu_x\|_0 \leq \|u_x\|_{L^\infty} \|x^2u\|_0 \leq \|u\|_2 \|x^2u\|_0 \leq \|u\|_{\mathcal{F}_2}^2 \quad (4.5)$$

Por lo tanto, $\gamma(t) = x^2uu_x \in L^2(\mathbb{R})$ para toda $t \in [0, T]$. De esto se sigue que $\gamma \in C([0, T]; L^2(\mathbb{R}))$, pues,

$$\begin{aligned} & \|\gamma(t) - \gamma(t_1)\|_0 \leq \\ & \leq \|x^2u\|_0 \|\partial_x(u(t) - u(t_1))\|_{L^\infty} + \|\partial_x u(t_1)\|_{L^\infty} \|x^2(u(t) - u(t_1))\|_0 \\ & \leq \|u\|_{L^2_2} \|u(t) - u(t_1)\|_2 + \|u(t_1)\|_2 \|u(t) - u(t_1)\|_{L^2_2} \end{aligned}$$

Aplicando transformada de Fourier a (4.4) se tiene:

$$\partial_t \partial_\xi^2 \hat{u} = \partial_\xi^2 (-i \operatorname{sgn}(\xi) (-\xi^2) \hat{u}) + \partial_\xi^2 (-i \operatorname{sgn}(\xi) (i\xi) \hat{u}) + \partial_\xi^2 (-\xi^2 \hat{u}) + \hat{\gamma}(\xi). \quad (4.6)$$

Como $u \in \mathcal{F}_2$ se tiene que

$$\begin{aligned} \hat{\beta}(\xi, t) &= (-2i \operatorname{sgn}(\xi) - 2) \hat{u}(\xi, t) \in C([0, T]; L^2_{-2}), \\ \hat{\Gamma}(\xi, t) &= 2(-2i|\xi| + \operatorname{sgn}(\xi) - 2\xi) \partial_\xi \hat{u}(\xi, t) \in C([0, T]; L^2_{-2}), \\ \hat{\alpha}(\xi, t) &= (-i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2) \partial_\xi^2 \hat{u}(\xi, t) \in C([0, T]; L^2_{-2}). \end{aligned}$$

Con esta notación (4.6) se transforma en

$$\partial_t \partial_\xi^2 \hat{u} = \hat{\gamma}(\xi, t) + \hat{\beta}(\xi, t) + \hat{\Gamma}(\xi, t) + \hat{\alpha}(\xi, t) + 2\delta \hat{u}(0, t). \quad (4.7)$$

Integrando (4.7) entre 0 y t tenemos que

$$2\delta \int_0^t \hat{u}(0, \tau) d\tau \in C([0, T]; L^2_{-2}),$$

es decir,

$$\int_0^t \hat{u}(0, \tau) d\tau = 0,$$

para todo $t \in [0, T]$, y por lo tanto, $\hat{u}(0, t) = 0$, para todo $t \in [0, T]$. \square

El anterior resultado implica que, $\hat{u}(t, 0)$ es una cantidad conservada para el problema (1).

El siguiente teorema es consecuencia del teorema anterior y de una aplicación estandar del teorema del punto fijo de Banach.

Teorema 4.3. Sea $\varphi \in \widetilde{\mathcal{F}}_2 = \{\varphi \in \mathcal{F}_2 | \widehat{\varphi}(0) = 0\}$. Existe una única $u \in C([0, \infty); \widetilde{\mathcal{F}}_2)$ que satisface (1).

Teorema 4.4. Sea $T > 0$ y supongase $u \in C([0, T]; \mathcal{F}_3)$ es una solución de (1). Entonces $u(t) = 0$ para toda $t \in [0, T]$.

Demostración. Sabemos que u satisface la ecuación integral:

$$u(t, \cdot) = E(t)\varphi(\cdot) - \frac{1}{2} \int_0^t E(t-\tau) \partial_x u^2(\tau) d\tau \quad (4.8)$$

para $t \in [0, T]$. Sean $v = u^2$ y $w = \partial_x v$. Tomando la transformada de Fourier de u en (4.8) obtenemos

$$\widehat{u}(t, \xi) = F(t, \xi) \widehat{\varphi}(\xi) - \frac{1}{2} \int_0^t F(t-\tau, \xi) \widehat{w}(\tau, \xi) d\tau,$$

donde $F(t, \xi) = e^{t(i\xi|\xi| + |\xi| - \xi^2)}$. Derivando, tres veces esta ecuación con respecto a ξ se obtiene:

$$\begin{aligned} \partial_\xi^3 \widehat{u}(t, \xi) &= 4 \left[t \partial_\xi \widehat{\varphi}(0) - \int_0^t (t-\tau) \partial_\xi \widehat{w}(0, \tau) d\tau \right] \delta \\ &+ 2 \left[t \widehat{\varphi}(0) - \int_0^t (t-\tau) \widehat{w}(0, \tau) d\tau \right] \delta' + g(\xi, t), \end{aligned}$$

donde, $g \in C([0, T]; L^2)$. De esta identidad se sigue que,

$$t \partial_\xi \widehat{\varphi}(0) - \int_0^t (t-\tau) \partial_\xi \widehat{w}(0, \tau) d\tau = 0 \quad (4.9)$$

$$t \widehat{\varphi}(0) - \int_0^t (t-\tau) \widehat{w}(0, \tau) d\tau = 0, \quad (4.10)$$

Como, $\widehat{w}(0, \tau) = \widehat{\partial_x v(\tau)}(0) = 0$, (4.10) implica que, $\widehat{\varphi}(0) = 0$, de lo cual se deduce que $\widehat{u}(0, t) = 0$, para todo $t \in [0, T]$. Ahora, observe que,

$$\partial_\xi \widehat{w}(t, 0) = -\frac{i}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} x (\partial_x u^2)(t, \xi) dx = \frac{i}{\sqrt{2\pi}} \|u\|_0^2,$$

transforma (4.9) en

$$t \partial_\xi \widehat{\varphi}(0) = \frac{i}{\sqrt{2\pi}} \int_0^t (t-\tau) \|u(\tau)\|_0^2 d\tau. \quad (4.11)$$

El **Teorema 3.1** y (4.11), implican que,

$$t|\partial_\xi \widehat{\varphi}(0)| \leq \frac{1}{2\sqrt{2\pi}} \|\varphi\|_0^2 t^2, \quad (4.12)$$

para cada $t \in [0, T]$, así que, $\partial_\xi \widehat{\varphi}(0) = 0$. Pero entonces la integral del lado derecho de (4.11) debe ser cero, lo que implica que, $\|u(t)\|_0^2 = 0$, para cada $t \in [0, T]$. □

Bibliografía

- [1] Alvarez B., *On the for a nonlocal pertubation of the KdV equation*, Tesis Doctoral, IMPA, 2002.
- [2] Bona J., Scott R., *Solutions of the Korteweg-de Vries equation in fractional order Sobolev spaces*, Duke Math. J 43(1976), pp.87-99.
- [3] Feng B., Kawahara T., *Temporal evolution and stationary waves for dissipative Benjamin-Ono equation*, Physica D 139, (2000), pp. 301-318-
- [4] Íorio R. J., *On the Cauchy problem for the Benjamin-Ono equation*, Communications in P.D.E. 11(10), (1986), pp.1031-1081
- [5] Íorio R. J., *Unique continuation for the Benjamin-Ono equation*, *Differential and Integral equations*, v.11, (2003), pp.1281-1291
- [6] Íorio R. J., Jr., De Magalhães V., *Fourier Analysis and Partial Differential Equations*, Cambridge studies in avanced mathematics, (2001), pp. 70.
- [7] Ponce G., *On the global well-posedness of Benjamin-Ono equation*, *Differential Integral Eqs.*, 4, (1991), pp. 527-542
- [8] Qian S., Chen H. H., Lee Y. C., *A turbulence model with stochastic soliton motion*, J. Math. Phys. 31 (1990), pp.506-516.
- [9] Reed M., Simon B., *Methods of Modern Mathematical Physics. Functional analysis*, vol.1, Academic press,1980
- [10] T. Tao, *Global well-posedness of Benjamin-Ono equation in $H^1(\mathbb{R})$* , J.Hyperbolic Differ. Equ. 1, No.1,(2004), pp. 27-49